**玩法14：手机遥控**

了解蓝牙4.0模块，了解蓝牙4.0的位置分布。

**蓝牙4.0模块硬件原理：**

蓝牙能使各种电子设备在没有电线或电缆相互连接的情况下，能在近距离范围内实现相互通信或操作。

**玩法介绍：**  
1）手机控制Qbot前进、后退、左转、右转。

1. 可以靠重力控制Qbot运动。
2. 手机可以控制前车大灯的开关。  
   4）可以进行电池电压显示和超声波测距显示。
3. 可以画轨迹控制Qbot运动。